



# Comment piloter mon robot à partir d'un appareil nomade ?

Nom : ..... – Prénom : ..... – Classe : ..... – Equipe : .....

Fonctionnement attendu du système constitué par le robot tondeuse :

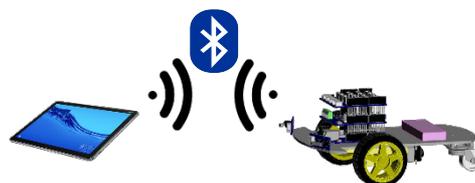
Le robot tondeuse est piloté à distance à partir d'une application pour appareil nomade qui envoie des ordres. Cette application est constituée de cinq boutons qui permettent au robot tondeuse d'exécuter les actions suivantes : Avancer – Reculer – Tourner à gauche – Tourner à droite – S'arrêter

## Simuler le pilotage des déplacements d'un robot à 2 roues motrices

Ordres envoyés de l'application pour appareil nomade et mouvements du robot tondeuse

Ordre_BT	Mouvement
0	Arrêter
2	Tourner à droite
4	Reculer

Ordre_BT	Mouvement
1	Avancer
3	Tourner à gauche



### Algorithme

