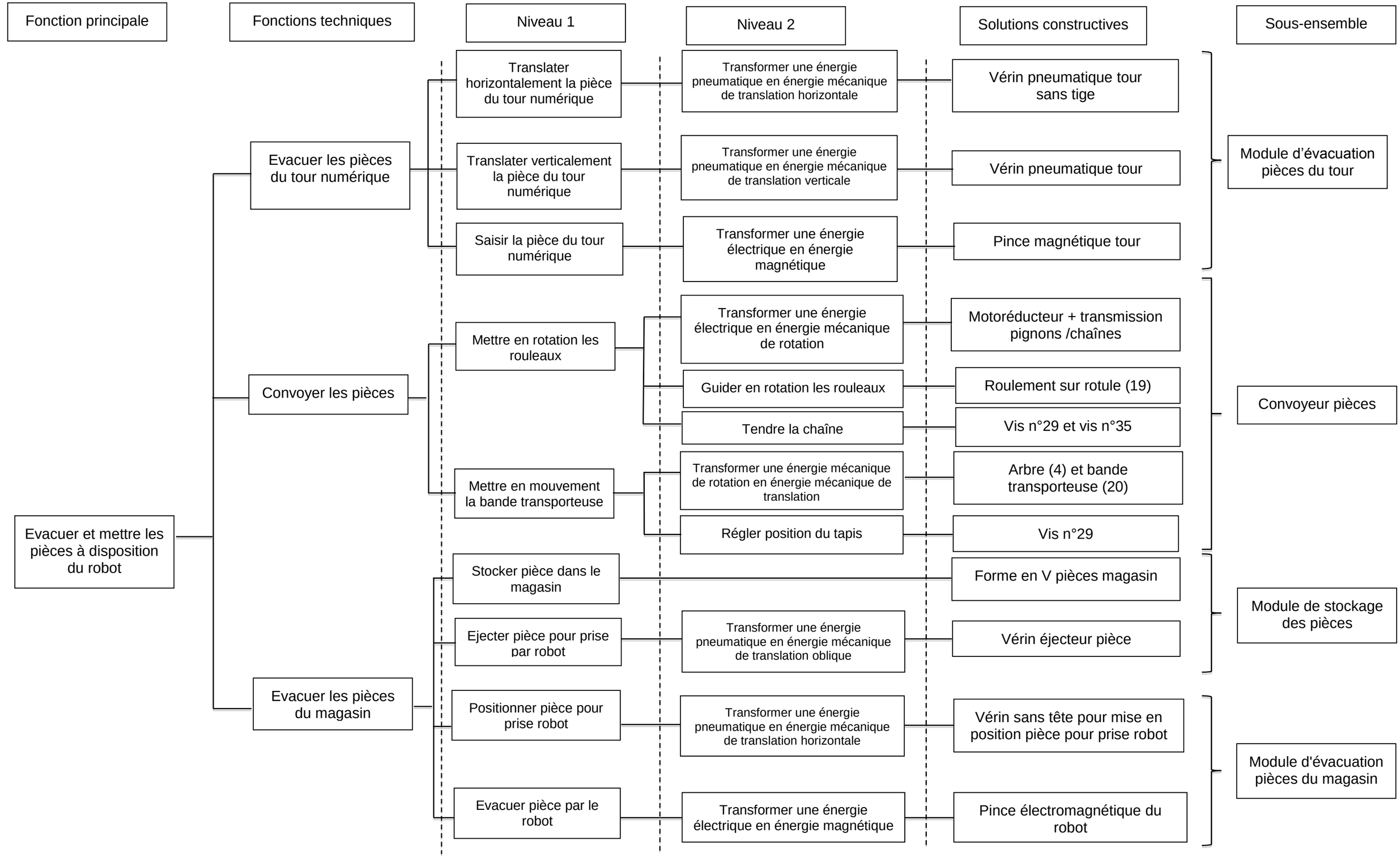Diagramme FAST de la fonction « Évacuer et mettre les pièces à disposition du robot »