

DANS CE CADRE

NE RIEN ÉCRIRE

Académie :

Session :

Examen :

Série :

Spécialité/option :

Relevé de l'épreuve :

Epreuve/sous épreuve :

NOM :

(en majuscule, suivi s'il y a lieu, du nom d'épouse)

Prénoms :

Né(e) le :

numéro de celui qui figure sur la convocation ou liste d'appel)

Signature du correcteur

Note :

BACCALAUREAT PROFESSIONNEL**PILOTAGE DE SYSTEMES DE PRODUCTION AUTOMATISEE***SESSION 2013***Epreuve E2** : Epreuve de technologie**Sous épreuve B2 Unité U22** : automatisation d'une production

Durée : 2 heures

Coefficient : 1,5

**DOSSIER
QUESTIONS - REPONSES**

Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 1/10

NE RIEN ÉCRIRE DANS CETTE PARTIE

CORRIGE

**DOSSIER
QUESTIONS - REPONSES**

Réponse de la page	Barème
DSR 3/10	/ 20
DSR 4/10	/ 50
DSR 5/10	/ 30
DSR 6/10	/ 20
DSR 7/10	/ 30
DSR 8/10	/ 15
DSR 9/10	/ 35
TOTAL	/ 200
NOTE	/ 20

Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 2/10

NE RIENT ÉCRIRE DANS CETTE PARTIE

CORRIGÉ

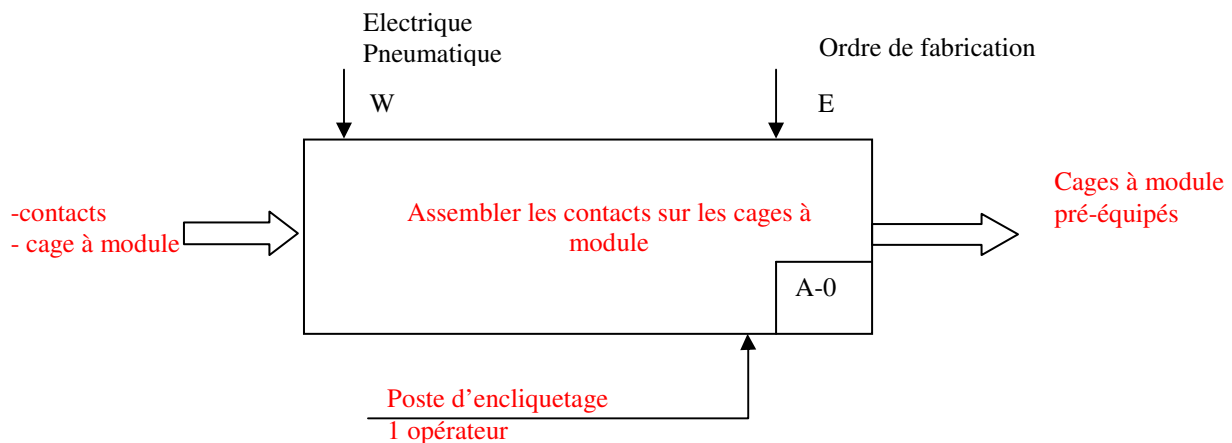
Tous les mois, un groupe de progrès se réunit pour faire le point sur la production. Plusieurs problèmes ont été évoqués et nous allons ensemble essayer d'y apporter des solutions. Pour cela nous allons d'abord étudier le fonctionnement actuel de la machine

L'étude portera sur le poste d'encliquetage des 4 contacts (phase 1)

Analyse du poste d'encliquetage des 4 contacts

Question 1.1

A partir du dossier technique de DT2 à 6 définissez la fonction globale du poste d'encliquetage des 4 contacts



Indicateur de notation :
5 points par entrée bonne

20

Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 3/10

NE RIEN ÉCRIRE DANS CETTE PARTIE

CORRIGÉ

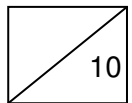
Analyse de la commande bi-manuelle

Afin que l'opératrice n°1 ait les deux mains occupées pendant le fonctionnement de la machine le « départ cycle » est obtenu grâce à un module de commande bi-manuelle Télémécanique ref XPS-BC. (DR 6/15)

Question 1.2

En prenant appui sur le détail du poste (DT 5/6), expliquez en quoi le risque encouru justifie la présence d'une commande bi-manuelle.

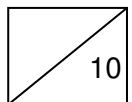
Risque d'écrasement ou de cisaillement des doigts



Question 1.3

L'opératrice dispose d'un intervalle de temps pour appuyer sur les deux boutons poussoir de la commande bi-manuelle, quel est cet intervalle maximum?(DR 6/15)

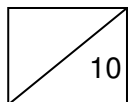
Le temps est de 0,5 s



Question 1.4

Sur le document DR 14/15 on remarque que la liaison entre les bornes Y1 et Y2 est réalisée par deux contacts "O" K3 et K4. Expliquer leur utilité.

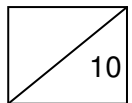
Par cette mesure, un nouvel ordre de commande n'est possible que si tous les relais connectés en aval sont désactivés par un cycle précédent



Question 1.5

Pendant le cycle de fonctionnement (étape 1 à 5 DR 2/15), si l'opératrice lâche un bouton poussoir, que se passe-t-il?

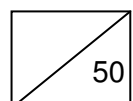
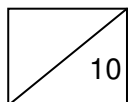
le mouvement commencé se termine puis la machine interrompt son cycle.



Question 1.6

Détailler ce que doit alors faire l'opératrice pour continuer ses opérations. (DR 6/15)

L'opératrice doit relâcher le deuxième bouton et ré-appuyer sur les deux simultanément



Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 4/10

NE PAS ÉCRIRE DANS CETTE PARTIE

CORRIGÉ

Problématique : Modification du poste d'encliquetage des 4 contacts

Les mouvements des bras, pour passer de la mise en place des contacts à l'appui sur les boutons poussoirs de départ cycle, engendrent deux inconvénients :

- Une fatigue de l'opératrice avec apparition de tendinites récurrentes
- Une perte de temps.

Pour palier à ces problèmes, le système de mise en route va être modifié.

On propose de remplacer les 2 boutons poussoirs par un détecteur de proximité devant lequel l'opératrice devra passer la main. Mais comme les deux mains seront libres pendant le cycle, on protégera la zone grâce à une barrière immatérielle.

Raccordement de la barrière immatérielle

Le choix de la barrière se porte sur du matériel Télémécanique ref XUSLB. Le système se compose d'un émetteur et d'un récepteur. Ce système sera raccordé sur un module de sécurité Préventa ref. XPS-AFL

Fonctionnement :

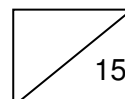
2 cas différents se présentent.

- L'opératrice passe sa main dans le champ de la barrière pendant le fonctionnement, le système s'arrête et la machine se met en sécurité comme si un arrêt d'urgence était appuyé. (voir Grafcet de sécurité DR 3/15 et GEMMA DR 4/15)

Question 2.1

En vous aidant des documents DR 3 et 4/15 expliquez comment réagit la machine

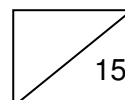
Elle interdit le cycle, reset la mémoire cycle en cours, se met hors énergie de puissance et le voyant d'initialisation clignote



Question 2.2

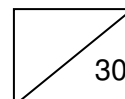
Que doit faire l'opératrice pour pouvoir continuer sa production ?

Elle retire les contacts et les corps de modules
Elle appuie sur le bouton d'initialisation



- Quand le cycle est terminé et que les actionneurs sont à l'arrêt, l'opératrice doit rééquiper le poste d'encliquetage en cages à modules et en contacts. Elle passe alors ses mains dans le champ de la barrière sans pour cela mettre la machine en sécurité. A ce moment là, c'est l'automate qui assure le réarmement automatiquement (sortie O0,2 qui commande le relais K6).

On vous demande de terminer la mise à jour du dossier technique.



Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 5/10

NE RIEN ÉCRIRE DANS CETTE PARTIE

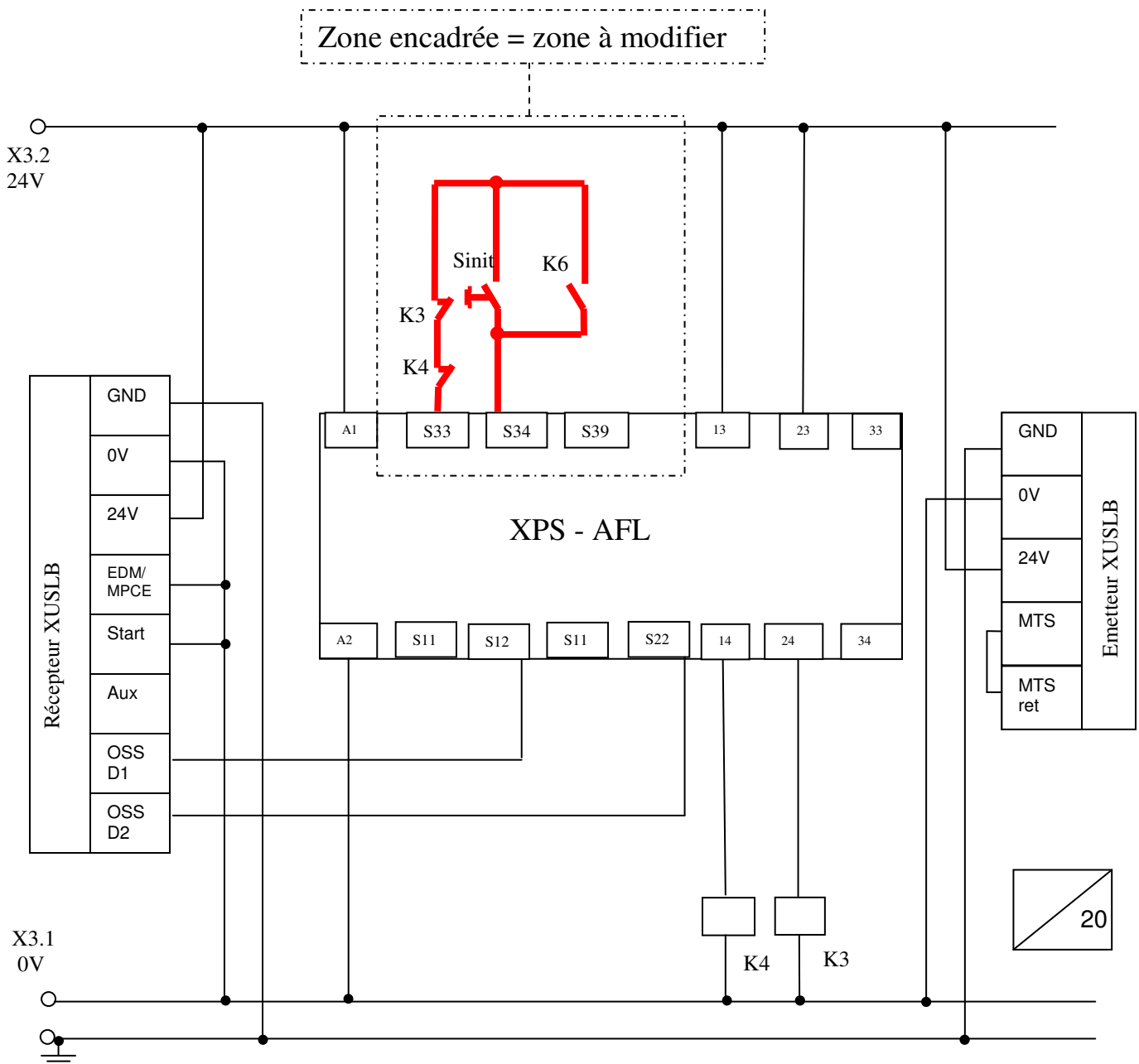
CORRIGE

Question 2.3

- Compléter sur le schéma ci-dessous le raccordement du réarmement du module de sécurité qui sera assuré en faisant la liaison entre les bornes S33 et S34. La fonction réalisée sera :

S34 = /K3./K4.(Sinit + K6).S33

(K3 et K4 sont les contacts des contacteurs de sortie du module de sécurité, Sinit le bouton d'initialisation, K6 un contact du relais de réarmement automatique K6)



Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 6/10

NE RIEN ÉCRIRE DANS CETTE PARTIE

CORRIGÉ

Choix du détecteur de proximité

Nous procéderons au choix du détecteur de proximité

Le détecteur que l'on choisira permettra de capter le passage de **la main de l'opératrice** à proximité du détecteur à une distance inférieure à 15 mm.

Ce détecteur sera raccordé sur un automate programmable à l'adresse I1,8.(technologie 3 fils PNP)

Le contact utilisé sera un contact à fermeture

Le détecteur aura un diamètre supérieur à 20 mm

Question 2.4

A partir du guide de choix (DR 7/15) choisir quel type de détecteur de proximité doit être utilisé(cocher la bonne réponse) :

<input type="checkbox"/> Interrupteur de position	<input type="checkbox"/> Détecteur de proximité inductif	<input type="checkbox"/> Préssostat vacuostat
<input checked="" type="checkbox"/> Détecteur de proximité capacitif	<input type="checkbox"/> Détecteur photoélectrique	

Question 2.5

A partir du guide de choix (DR 7/15) et de la documentation des détecteurs (DR 8 et 9/15), choisir un détecteur qui convient.

Référence du détecteur : **3 possibilités: XT1 30B1 (PAL2)**

Caractéristiques : Matière détectée	non métallique	Portée :	10mm	Diamètre	30mm
Tension :	24V	Sortie :	PNP	Contact	NO

Indicateurs de notation :

Le détecteur est un capacitif	5
La référence est bonne	10
Les caractéristiques sont cohérentes par rapport au choix	15

30

Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 7/10

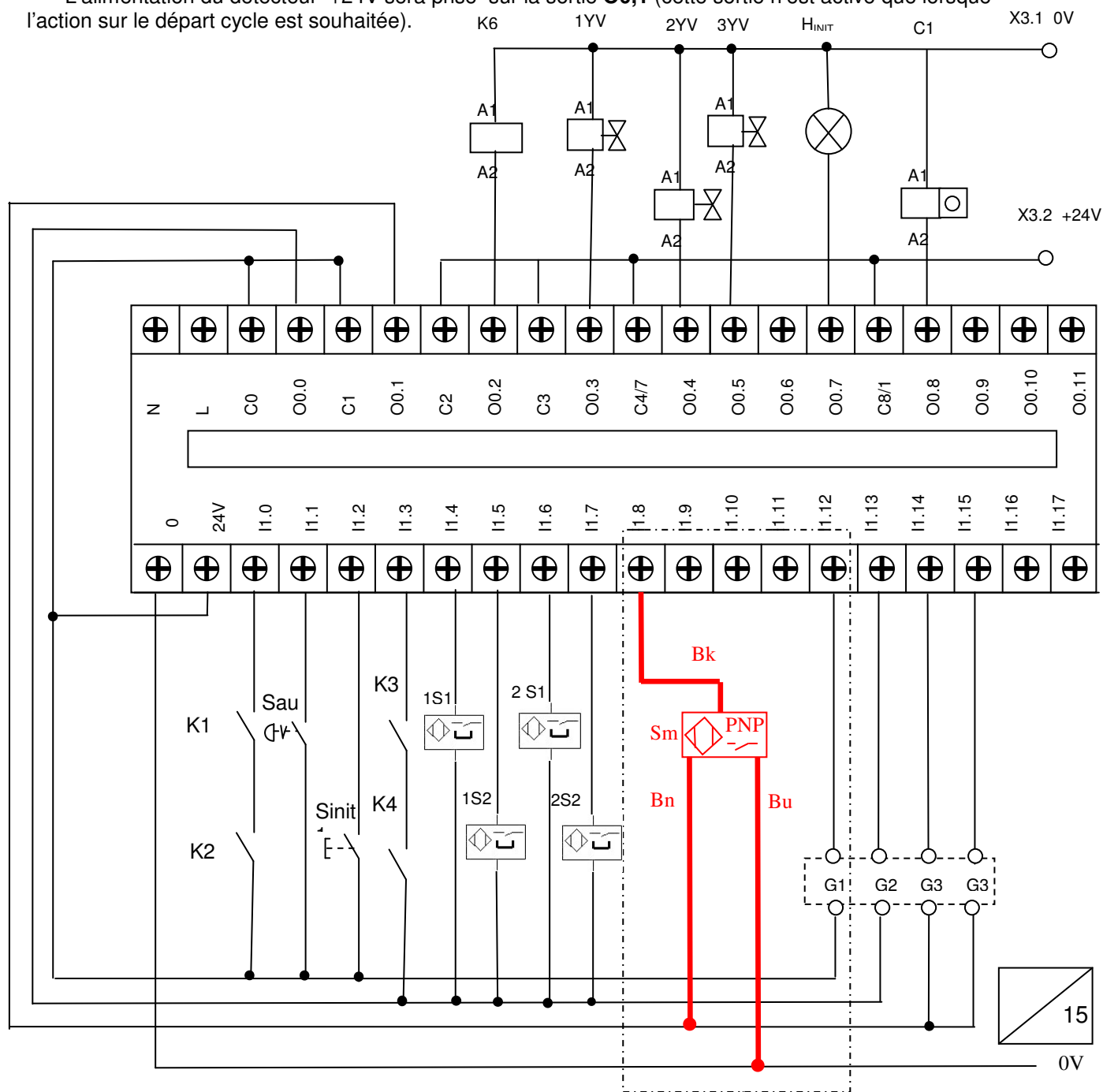
NE RIEN COPIER DANS CETTE PARTIE

CORRIGÉ

Question 2.6

Raccorder, sur le schéma ci-dessous, le détecteur (**sm**) sur l'entrée **I1,8** de l'automate programmable en tenant compte du point suivant :

- L'alimentation du détecteur +24V sera prise sur la sortie **O0,1** (cette sortie n'est active que lorsque l'action sur le départ cycle est souhaitée).



Zone encadrée = zone à modifier

Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 8/10

NE RIEN ÉCRIRE DANS CETTE PARTIE

CORRIGÉ

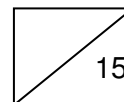
Modification du schéma pneumatique

Quand la sécurité se déclenche, la mise hors énergie pneumatique est obtenue par la mise hors tension de l'électrovanne OYV12. Le distributeur OV2 permet la mise à l'échappement des différents actionneurs. La remise en air s'effectue par l'action sur le poussoir d'initialisation « Sinit ». A ce moment là, comme les chambres des vérins sont vides, le retour en position des actionneurs se fait très violement. On profitera des modifications que l'on apporte à la machine pour corriger ce problème.

Question 2.7

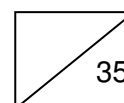
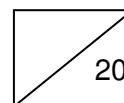
Proposer une solution qui permettra de régler ce problème. La montée en pression devra se faire progressivement et autopilotée par air, voir DR10/15.

On ajoute un démarreur progressif



Question 2.8

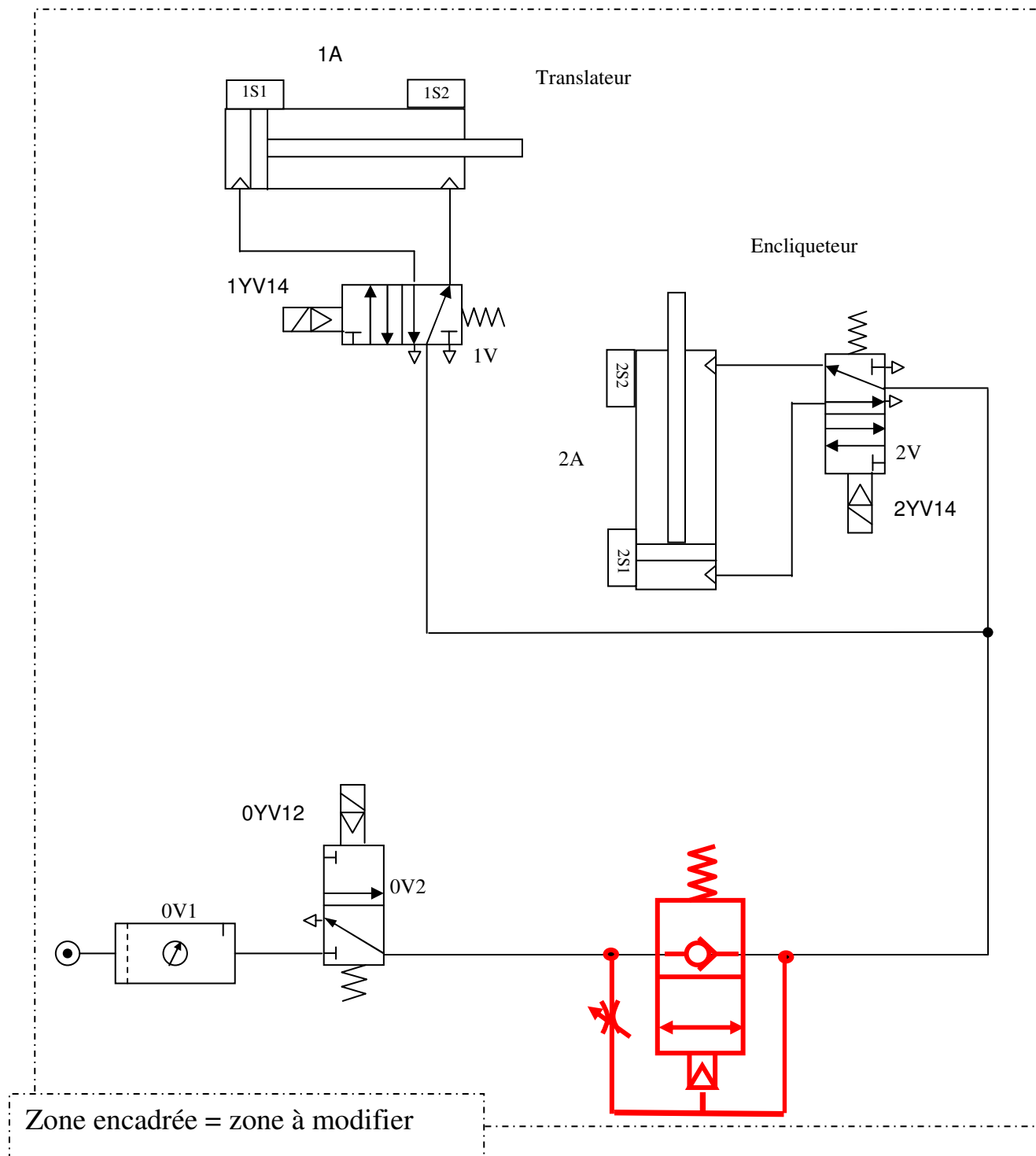
Modifier le schéma pneumatique (DSR. 10/10) en ajoutant dessus le matériel que vous proposez, voir DR10/15.



Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 9/10

NE RIEN ÉCRIRE DANS CETTE PARTIE

CORRIGÉ



Baccalauréat Professionnel P.S.P.A.	Code : 1306-PSP T B	Session 2013	Corrigé
E2 B2 U22	Durée : 2h	Coefficient : 1,5	DC 10/10